# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Problem Image Mailbox.

	·					
•						
			•			
•						
				·	÷	

Reference (3)

# ⑲ 日本国特許庁(JP)

⑩ 特許出額公開

# ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭64-64090

@Int\_Cl, 4

識別記号

庁内整理番号

@公開 昭和64年(1989)3月9日

G 07 D 7/00 9/04 H-6727-3E A-6929-3E

審査請求 未請求 発明の数 1 (全21頁)

❷発明の名称

紙幣計数機における判別装置

②特 顧 昭62-106974

绛

❷出 類 昭62(1987)4月30日

砂発 明 者 雲 雀 英 幸

東京都北区東田端1丁目12番6号 ローレル精機株式会社

東京研究所内

6分発明者 篠崎

東京都北区東田端1丁目12番6号

ローレル精機株式会社

東京研究所内

⑪出 顋 人

ローレルバンクマシン

東京都港区虎ノ門1丁目1番2号

株式会社

砂代 理 人 弁理士 志賀 正武

外2名

明 紹 🖠

1. 発明の名称

紙幣計数機における判別装置

2. 特許請求の範囲

ホルグに強張された紙幣を吸引軸に吸着させて 一枚ずつめくり取りながら計数判別する紙幣計数 機における判別装置において、

前紀データ選択手段は、金種の指定が行なわれ

た場合に、指定された金種について正述表裏の4パターンの基準データを選択し、一方、金種の指定が行なわれない場合に、1枚目の紙幣について、し種の金種・データを選択するとともに、2枚目以降の紙幣について、1枚目の紙幣の金種について、1枚目の紙幣の金種にで、放金種の表裏正逆4パターンの基準データを選択することを特徴とする紙幣計数機における利用金額。

3. 発明の詳細な説明

: 産業上の利用分野 j

本免明は抵牾針数機に関わり、特に、抵牾表面の光学パターンを決取って異種券提入の有無、二重送り等を検出しつつ計数を行なうようにした紙幣計数機に関するものである。

「従来の技術」

一般に抵牾計数限は、公転しながら自転する吸引体内の真空圧により、抵牾を一枚ずつ吸着して めくり取りながら計数を行なうとともに、計数中 の紙幣に異なる金種の紙幣が混入しているか否か をチェットする機能を存している。

e contract to the ex-

被果、このような機能を育まる低勢計算機ニーで、本出版人は実開紹60~101979号上報 に活すぬき 磁幣計算機における特別装置 全戦 に提供している。

この破除計数機における判別装置は、吸引値に 吸着される部分の近傍で紙幣表面のパターンをラ くと状に認取るようにしたものであって、認取っ たデータを基準データと比較することにより、全 種および表裏の判別が行なわれるように構成され たものである。

# こ 食明が解決しようとする問題点 ゴ

ところで、このような判別装置においては、紙幣を面のパターンを固定されたり、かつ、こののライインにはおり、かつ、こののライインを開発が、金剛及び表質判別を行うべき紙幣の登録では、のでは、側別すべき紙幣を例えば日本円紙幣がら、本国のの投出数略に変更した場合に、ラインを得るための投光器及び受光器の位置変更が必要であり、これに

-3-

#### 1. 作用 1

この発明によっぱ、専択手段によって、延常の 表面パターンを複数のラインデータとして選択的 に取り出すようにしたので、 顕常の整縁に応じた 通切なラインデータが選択される。

また、データ選択手段によって、全種の指定が

よって、復選の設計変更が必要となる場合があった。

本名明は上記事情に臨みてなるのだらってとい で、複数パラインデータを選択して取り出すここ もに、料別基準となる基準データを金種指定の存 機に応して選択することによって、優々の整模を 有する磁整(例えば、自国あるいは他国磁整)料別 を効率良く行うことが可能な磁整計数機における 異種券料別装置を得ることを目的とするものであ る。

# 「問題点を解決するための手段」。

-4-

#### " 実態例 .

以下、本発明を乗し図~等10図に示す一実施 例に易づいて説明する。

まず、第1回ないし事3回にしたがって紙幣計 数機機構の構成を説明されば、この計数機構は、 紙票5をホルブーに載せてこのホルダーを輸2を 中心として水平旋回させることにより、第1回突 線で示す計数位置、あるいは第1回頻璐で示す待 機位置に移動させ、ホルダーが計数位置にあると きに、回転筒3を輸4を中心として第1回反時計

万河に回転させながら、回転間 3 上の吸引軸 3 を 触らを中心として特計方向に囲むさせ、この扱き 細る円に真空坐を作用させてポポテートとの厳密 5 を1枚すっかくり取りなから計数を行なうとこ もに、後述する股光器から紙幣を示表面に照削し た光線の反射光を受光器で読取って磁熱の料別を 行なうようにした基本構成となっている。

前記ホルグートには、紙幣Sを貨削:扱引軸5 の反対側にから支える台版1aが設けられ、この 台板しょ の表面しかは、反射光レベルが低くなる よう異色系で形成されている。

前記回転筒3および吸引輪5の軸4、6は、第 3 国に示すように中空状に形成されるとともに、 吸入百路でを介して異空ポンプ8の吸入ポート9 に模能されており、この異空ポンプ8の真空圧が、 前起吸引触5の外周の一部に設けた閉口部10を 介して抵牾Sに作用することにより、吸引軸5に 紙幣Sか吸着されるようになっている。また、前 起級入資路での途中には圧力センサートが設ける れており、この圧力センサイトによって、吸入費

-1-

によって、吸引軸るが吸着分離した紙幣の起立状 態を保つことにより、二重送りされているか否か を検知する箇所(第1図において紙幣が吸着分離 された位置Sa)に、該紙幣の位置決めが行なわ れるようになっている。

また、前記回転筒3の外周には、磁性体からな る作動片も7が複数貼付されており、これらの作 動片17が磁気センサ18を作動させるか否かに より各吸引触らが持機位置(閉口部10が紙幣に 正対しかつ吸引軸5内が異空ポンプ8と進進され る位置)にあるか、あるいは開始位置(開口部) 0 が紙券に正対する直前の位置にあって、かつ吸 引袖5内が真空ポンプ8から遮断される位置)に あるかが検出されるようになっている。

なお、第3回において、符号19は回転問3を ベルト20を介して駆動する計数モータ、符号2 1 は異空ポンプ8をベルト22を介して駆動する ポンプモータ、苻号23はホルダーしを旋回させ るホルダーモータ、芥号24Aおよび24Bは、 ホルダー(が閉位置(吸引輪5に接近した位置)

路下内の腐虫匠が低無を吸着し得る程度に治療し たが否がが検出されるようになっている。

一方、前記真空ポンプリの排気サートしまには、 抹気管路13か横続されており、この抹気管路! 3 の先端には、 低無 S の側面に排削を吹付けて紙 幣S相互の分離を容易にするための排気ノズル! 4が設けられ、一方、排気管路13の途中には、 紙幣の計数が行なわれていないときに提気を放出 □15に切換えて排気ノズルしまからの騒音の発 生を防止するソレノイドバルブ16か設けられて

また、前紀吸引権ものそれぞれには、第1図~ 第3回に示すように、一対の位置規制性5aが認 定されている。この位置規制片5aは、吸引被5 の側面から突出し、かつ減吸引触るの閉口部10 を間に挟むように設けられたものであって、隣白 那10から外気が吸引されて吸引軸をに抵牾が吸 着された際に、紙幣を側方から支持して、該紙幣 の倒れあるいは折り曲がりを防止するようになっ ている。そして、このように前記位置規制片 5 a

~ 5 -

にあるか関位置(吸引触5から離離した位置)にあ るかを検出するホルダー位置検出スイッチである。

更に、回転筒3の近傍には、セパレータ25か 設けられており、このセパレータ25は、輪26 に水平腹回自在に支持されるとともに、ばね27 によって第1回反時計方向に付勢され、更に、バッ チソレノイド28に操作されて第1箇時計方向に 複回させられるようになっている。そして、この セパレータ25は、後述するように異金種紙幣を 検出したときにすでにめくり取られた紙幣とまだ めくり取られていない抵牾との間に挿入されて両 者を分離させる機能を有している。

次に、紙幣を束ねた帯対に確認印を押す押印機 横について有し図を参照して説明する。

**事1図において符号30で示されるものは、ホ** ルダーに設けられた印鑑保持部材であって、この 印舞保持部は30によって印建31が矢印(イ)-(ロ)方向に移動自在に支持され、かつ抵票5に対 して近接離間するように移動自在に支持されてい る。また、前記ホルグしの基礎部には、ダイヤル 3 2 が設けられており、このダイヤル3 2 を回転 させらことによって、前起印度3 1 が天印、() (ロ)方向に移動して、印度3 1 の原印第3 1 x か 特計Bに位置合わせされるようになっている

また、ポルグしを支持する著台上には、軸33 を中心として水平面内で回動する打撃アーム34 と、放打撃アーム34を回動させるソレノイド3 るとが改けられており、この打撃アーム34をソ レノイド35の動作により回動させることによって、放打撃アーム34の先端軍が印鑑の後端軍3 15を後方から神圧して、抜田艦31の採印取3 1aを掛け上に近接させ、これによって挙封上に 原印が行なわれるようにしている。

次に、前記吸引輸5によってめくり取られた紙幣の二菱送り検出機構について第1図を参照して 説明する。

第1図に符号37及び符号38でそれぞれ示す ものは二重送り検出用ランプ及び受光素子(これ う業子によって二重送り検知センサが構成される) であり、符号39で示すものは受光業子に光を

-11-

最前面の紙票 S b に光を照射する役光器、符号4 1 で示すものは、この役光器 4 0 から紙幣 S b に 照射された光の反射光を受光する受光器 ( 検出業 子) であって、役光器 4 0 から発せられた光線は、 紙票 S b の二点環線で示すエリア E を含む循域に 照射されるようになっている。

 進光する葉光シンズである。

新記に養達の検出用ランで3 下及び受モ無子3 3 は馬に回転乗る側に向けて設けられたものであって、前記に養達の検出用ランプ3 7 から危他された光線は、めくり取られた紙像 S a に対して交差する方向から照射され、かつ鉄紙幣 S a のめくり取り部分における略中央位置に照射されるようになっている。

そして、このように光の照射が行なわれた紙幣 Saは、この紙幣 Sa を透過した光の最つまり透 過光量が受光素子 3 8 により検出され、更に、こ の受光素子 3 8 が検出した透過光量に基づき三金 送りの判断がなされるようになっている。すなな 5、この透過光質が所定値以上であれば正常ない り(一枚送り)と判断され、透過光量が所定値以下 であれば二番送りと判断されるようになっている。

次に、紙幣の金種料別および表裏特別を行う料 制機構について第1図及び第2図を参照して説明 する。

図において符号40で示すものは、集後された

- 12 -

縦方向がエリアEのY座標に対応しており、このようなエリアセンサの縦横座標とエリアEのXY座標との対応によって、エリアEにおける表面パターン(ラインデータ)を例えば、Y=1、Y=3とラインを指定して読み出すことができ、更には、読み出されたエリアデータをROM64(後述する)に記憶されている基準データと比較して、紙幣Sもの金種料別及び表裏料別を行うことができるようになっている(詳細は後述する)。

次いで、第4回により、前記計数機構および判別機構をそれぞれ機作する計数制器回路 4 5 (データ 選択手段)および 判別制器回路 4 6 (選択手段・比較手段・データ選択手段) を説明する。

すなわら、計数制御回路 + うは、後述する計数 制御プログラム (第 5 図及び第 6 図参照) 等を記憶 している R O M 4 7 と、この R O M 4 7 に記憶さ れているプログラムに従って各種データの書込み と読出しとを行なう R A M 4 8 と、これらを制御 する C P U 4 9 とから、成されている。更に、 C P U 4 9 には、入力側 I / O ポート 5 0 およびレ ノーパラーを介して、計数的作制始を指示するスタートスイッチ 5 2 、金型及びこび送り判別を行うための改出モードスイッチ 5 3 、及び判別を行うための表話モードスイッチ 5 4 が接続されるととした、ホルダーしが開位記にあるか関心記にあるか関心記にあるか関心記にあるかを輸出するホルダ位記貸出センサ 2 4 A b よび 2 4 B 、回転向位記センサ 1 8 、圧力センサ 1 1 及び 7 リアスイッチ 等の その 他の 投作スイッチ (データ 国択手段) 5 5 がそれぞれ 位数されている。

- 15 -

込みと捉み出しとを行うRAM65と、これうを 翻翻するCPU66とから設成されている。 更に、 前起CPU66には、出力用!/Oポート70及 び螺鳴回路7~を介してエリアセンサ34が接続 され、このエリアセンサ34の出力が均認器72、 A/Dコンバータ73、人力倒し/Oポート74 を介して前起CPU66に人力されるようになっ

きるようになっている。

一方、スタートスイッチ 5 2 は、この一起負利 ではエルグートに設けた押ザタン 6 の・取 1 公舎 明」から内域されているが、例えば、ポルダート に低限 5 が毎収されたことを放出するセンサ( 図 示略)をスタートスイッチ 5 2 として使用しても よい。

また、前記CPE49には、出力到1/0ポート61およびドライバ62を介して、ソレノイド (採印ソレノイド)35、二豆送り検出用ランプ37あるいは投光器40とかっなるランプ、ホルグーモータ23、計数モータ19、ポンプモータ21、ソレノイドバルブ16、バッチソレノイド28、および抵緊計数切の操作パネル(図示略)などに設けられて抵尿の枚数、異常の有疑等を表示する表示即63かそれぞれ後彼されている。

一方、前記判別制題回路 4 6 12、料別制御プログラム (第7 図及び第8 図参照) 再を記憶しているR O M (記憶手段) 6 4 と、このR O M 6 4 に記むされているプログラムに従って各粒データの自ま

- 16 -

1)として飲み出し、更に、Yを3に設定してエリアをにおけるデータをラインデータ(X、3)として読み出し、これら読み出された複数のラインデータ(X、1)、(X、3)等をRAM65に記憶されている翡翠データと比较するようにすれば良い(なお、感効用信号のX値及びY値は第2回に示すエリアをのX値及びY値にそれぞれ対応している)。

一方、前紀A/Dコンパータ73には、エリアセンサ34と同様に、均幅器78を介して二寸送り的知センサ37・38が投続されている。また、これら均幅器72・78とA/Dコンパータ73との間には、出力例1/Oポート70からの切除信号によって新作でるアナログスイッチ79・80かそれぞれ致けられており、これらアナログスイッチ79・80によって、エリアセンサ34のるいは二旦送りぬ知センサ37・38のいずれか一方の出力信号がA/Dコンパータ73に送られるようになっている。

また、前紀計数期毎回路45のCPU49と特

別制御密路46のCPU66とは、データを透明 12のデート81、32を介して相互に接続されており、相互にデータを変換して連動動作し引き よっに構成されている。

以下、第5國及び第9國に従って、可記に數別 國國路45のROM47に記憶されたプログラン の内容を厳禁計数機の動作とともに説明する。

なお、事も辺におけるS N は以下の疑明におけるステップNを示し、事9図おける下のは以下の説明におけるタイミング下のを示すものとする。

(a) ◇計数制御動作 1 (第5回及び第9回参照) <ステップ 1 >

#### 電源投入

## くステップ2>

ホルダ位置検出センサ21A、218の出力信号により、ホルダミが隣位置にあるか否かを判断 し、NOの場合にはホルダーモータ23を駆動し でホルダートを構位置に設定し(スティブ3)、YESの場合には次のステップもへ進む。

くステップ4つ

- 19-

に進み計数動作を開始し、また、YESの場合には、検出を一ドのNルーチン(第5図(A)のステップ60)に進む。

この検出モードONルーチン(ステップ62~66)について東5図(B)を参照して説明すると、まず、ステップ62において、金種設定スイッチ(操作スイッチ55)が操作されているか否かを判断し、NOの場合にはステップ63に進み、自国 紙幣(日本関紙幣)について、金種の設定かないことを示す自図紙幣無償定モードをRAM48に記せし(ステップ63)、また、YESの場合には欠のステップ64に進む。

そして、ステップ 6 4 では、指定国選択スイッチ (操作スイッチ 5 5 )が自国に設定されているか 否かを判断し、Y E S の場合には、自国紙幣について、金種の設定があることを示す自国紙幣金種店 定モードをR A M 4 8 に記憶する(ステップ 6 3 )。 また、ステップ 6 4 において、指定国選択スイッチが他国(例えば、米国)に設定されている(ステップ 6 4 においてパ O の)場合には、他国紙幣につ

同転換位置センサ18からの出りの存無により、 吸引軸をが待機位置ってなどの、吸引軸をが緩繁 に出むする位置。にあるか高かを判断し、2000 場合には、対数モータ19を低速駆動して吸引軸 うを待機位置に設定し(ステップ5)、YESの場 合には次ニステップ6へ進む。

イスチップ 6 >

モードの設定操作がなされているか否かを判断 し、YESの場合には、各種のモード設定動作、 例えば捺印モードの操作設定により捺印モードを RAM4 8 に記憶し(ステップ 5 0)、また、NO の場合には次のステップ 7 へ進む。

くステップ1>

スタートスイッチ 5 2 からスタート信号(S T ) が出力されたか否かを判断し、N O の場合には前記ステップ 6 に戻り、Y E S の場合には、欠 O ステップ 8 に進む(タイミング T : )。

くステップ8>

検出モードスイッチ53がのNとなっているか 否かを判断し、NOの場合は、次のステップ10

~ 29 -

いて、特定金種の指定があること(例えば、米国の100ドル抵索)を示す他国販幣金種指定モードをRAM48に記憶する(ステップ 66)。

そして、ステップ 6 3 、 6 5 、 6 6 において、 自国抵幣無信定モード、自国抵無全種指定モード、 他国抵禁金種指定モードをそれぞれセットしたな うば、第 5 図(A)のステップ 9 に戻る。 〈ステップ 9 〉

二重送り検出ランプ37及び投光器40を点灯して、異種券あるいは特別異常紙幣の検出が行えるように準備し、次のステップ10に進む。

<スチップ10>

ホルダー位置センサ24A、24Bの出力により、ホルダー1が閉位置にあるか否かを判断して、 べ口の場合には、ホルダモータ駆動信号(HMD) が出力されて、ホルダーモータ23を駆動してホ ルグー1を閉位置に設定し(ステップし1)、YE Sの場合には次のステップ12へ進む(タイミン グエ1)。

くステップ12>

センア駅動送号(PMP)が出力されて、ポンプ モータ2)を駅動するエミもに、プレスプトバル ア駅動送号(SV)が出力されて、プレップを示し プレるを排放スズルトを倒に切換える。 マスティブト3 >

吸引触るが開始位置にあるか否かを判別し、NOの場合には、計数モータ駆動信号(CMD)が出力されて、計数モータ 1 9 を低速で逆方向に駆動して吸引軸るを開始位置に設定し(ステップ 1 4)、また、YESの場合には、次のステップへ進む(タイミングT)。

#### <ステップ15>

正力制定信号(VSW)が出力されたか否かを判別し、すなわら、吸入管路で内の 異常圧が所定の 強まで上昇したか否かを判別して、 NOの場合には、前記タイミングで、から所定時間 (異空圧上昇に必要とされる時間) 程過したか否かを判別し (ステップ 1 6)、このステップ 1 6がNOの場合には、ステップ 1 5へ戻り、また、ステップ 1 6が YESの場合には、後述する吸引不良処理ルー

- 23 -

なっているか否かを解別し、OFFとなった(タイミングで e+,)ことを条件として次のステップ 2 D へ進む。

くステップ20>

計数モータ19、ポンプモータ21を停止する。 <ステップ21>

ステップ20によって回転筒3の停止動作と並行して、ホルダのオープン信号が出力されたか否かの特別を行い、YESの場合にはステップ2に戻り(タイミングTn)、NOの場合にはこのステップ21で待機する。そして、ステップ2に戻った場合には(タイミングTn)、ホルダー1が開になったか否かの判別が行なわれ、ホルダー1が関となるまでホルーモータ駆動信号(HMD)が出力される。

そして、ホルダーが朗(ステップも:タイミング Tn・i)となると、モータ駆動信号(HMD)がOF ドとなると同時に計数モータ駆動信号(CMD)が 出力されて、計数モータし9を駆動する。そして、 この計数モータし9の駆動によって吸引軸るが待 た/第5 図(A)に触媒A で示す?へ進む。

ーラ、このステップ( 3 が Y E S の場合には次 このサップ(この地 C / 2 イミンツでい。 ベステップ(こ>

前記任力判別信号 「V S W」が出力されたとき (スティブ L 5 )に、計数モータ駆動信号(C M D ) が出力されて、回転筒 3 および吸引触 5 の回転を 開始する。

ベステップ 182

吸引動うが紙幣を一枚ずつめくり取りなから計数を行ない、回転筒位置センサ 1 8 が信号( S N S ) を発生するたびに、エリアセンナ 4 2 の検出データを取り出すためのトリガー信号(T R C )が出力される。また、このとき計数信号(C N T )が出力されて、紙幣の計数(あるいは料別)を行なう(タイミングで、~下。)。

くステップ 19シ

正力制定信号(VSW)が出力されているか否か、 すなわら、めくり取るべき転幣がなくなって吸入 質路で内の真空圧が上昇できない状態(OFF)と

- 24 -

機位置にまで移動して来ると、回転関位置センサ 18の出力がONとなり、これと同時に計数モー タし9が停止されられる(タイミングT n+c)。

このようにして吸引触5が待機位置に停止させ うれると、次回のスタート信号(ステップ 7)によっ て、直ちに計数を開始し得る状態となって、次の 準備が完了する。

次いで、吸引、不良処理ルートAについて説明 する。

すなわち、針数モータ19のブレーキの動作不 良などの原因によって回転問3が所定位置に停止 することができない場合には、吸入資路7の内耶 が外部から密閉されないため、一定時間以上経過 しても真空圧が上昇せず、したがって、圧力料定 信号が0Nとなることができない(ステップ16)。

このような場合には、計数モータ19を定遠で 逆転させて回転筒3の位置を調整し(ステップ3 0)、ステップ13ないし15を繰り返す。そして、 この動作を8回繰り返しても再空圧が上昇しない 場合(ステップ31)には、ポンプモータ21を 単止させ(ステップ 3 2)、アラーム信号を出力し (ステップ 3 3)、その後、機械を弾止させる「ス テップ 3 4 )。

次に、CPU49における計数処理フローについて来る図を参照して説明し、更に、CPU66における料別処理フローについて来で図及び第8 図を参照して説明する。

○計數制御動作2 (第6図参照)

くステップ 1 0 0 >

スタート

くステップ 101>

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否か、すなわち、抵無表面のパターンを洗取る必要 があるか否かを判断し、 Y E S の場合には、 判別 0 N 信号及び表直モード信号( 但し、 表真モード スイッチ 5 4 か 0 N の ときのみ、 以下同じ) を出力し( ステップ 1 0 2 )、 更にこれら延齢 判別 0 N 信号及び表真モード信号を第 7 図に示す 判別 ルーチンに供給する(矢印①で示す)。

また、検出モードスイッチ53がOFFとなっ

- 27 -

た、前記ステップ 1 0 6 において、圧力制定信号 (V S W)の出力がある( Y E S) の場合には、次 のステップ 1 0 7 へ進む。

<ステップ!07>

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否かを判断し、 Y E S の場合にはステップ 1 0 8 に進み、 N 0 の場合にはステップ 1 0 9 に進む。 <ステップ 1 0 8 >

異金種が検出された場合、表裏判別モードの時に表裏不一致が検出された場合、全ての基準パターンと一致せず判別異常と判断された場合、あるいは二重吸着が検出された場合に、判別処理フローから出力されるエラー信号(矢印②で示す)の人力があるか否かを判断し、YESの場合にはバッチソレノイド28を動作させて計数を中断し、また、Noの場合にはステップ109に進む。

くステップ109>

パッチモードが O Nとなっているか否かを判断 し、N O の場合にはステップ I O うに戻り、 Y E S に場合にはステップ I I O に進む。 ている場合には、計数のみを行うと対策して、欠 スステップ103に進む。

くステップ103>

回転請位置センサ出力は号(S N S )の むとがりを検出し、 V E S となった場合に次のステップ (0 4 へ逃び。

くステップIO4>

前記ステップ 1 0 3 と同一のタイミングでトリガー信号(TRG)を主上がらせるとともに、このトリガー信号(TRG)の出力を第7回に示す料別ルーチンに供給する(矢印②で示す)。

<ステップ | 05 >

回転間位置センナ出力信号(SNS)のON-OFF状態を検出し、ON(YES)の場合には、圧力判定信号(VSW)がONとなっているか否かを判別し(ステップ106)、このステップ106がNOの場合に、判別OFF信号を出力し(ステップ150)、かつ、計数モータ19、ポンプモータ21の駆動及び二種送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ151)。ま

- 28 -

<ステップ110>

紙幣の枚数料別を行い、紙幣の計数値が所定枚数に腐たないと判断された場合(NO)には、ステップ105に戻り、また、紙幣の計数値が所定枚数に達したと判断された場合(YES)には、バッチソレノイド28をONとして、計数紙幣を未計数紙幣を分離した後(ステップ111)に、料別OFF信号は矢印①に示すように料別処理フローに供給される)、計数モータ19、ポンプモータ21の認動及び二重送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ113)。そして、次のステップ114に進む。

くステップしし4 >

上記したパッチ処理時、もしくはエラー検出時に動作したセパレータ25の作動を解除するクリア操作が行なわれたか否かを判断し、YESの場合にステップ113に進む。

<スチップ115>

ホルダートに対しオープン信号(ステップ21

冬州 1 を出力して、エのフローが終了する。

- 久に、ステップトとリーステップト21について設明する。

くステップ120ン

前記ステップ105において、回転間位置センサ出力信号(SNS)のON-OFF状態を検出し、ONの状態であれば、前記ステップ105~ステップ109(またはステップ119)のルーチンを同り続け、OFF状態となったところで、このステップ120へ移行する。そして、前記ステップ106と同様に、圧力判定信号(VSW)がONとなっているかを判別し、この機に次のステップ106と同様に次のステップ150)とともに、計数モータ19、ポンプ・フィップ150)とともに、計数モータ19、ポンプ・サンステップ150)とともに、計数モータ19、ポンプ・サンステップ150)とともに、計数モータ19、ポンプ・フェーク21の駆動及び二重途り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ151)。また、前記圧力判定信号(VSW)の出力がYESの場合には、ステップ121に進む。

くステップ121>

- 31 -

否かを判断し、NOの場合にはステップ160に 進み、YESの場合にはステップ153に進む。 <ステップ153>

一定の時間に亙って(ステップ 1 5 4 )、料別ルーチンかうエンド信号が出力( 矢印④で示す) されなかった場合、例えば、計数すべき紙幣がセットされているにも拘わらず、紙幣の吸着が行なわれなかった場合等には、記憶耶( RAM 4 8 あるいは C P U 4 9 ) の所定のエリアに残留エラーを示すフラグを立てた後(ステップ 1 5 5 )、次のステップ 1 1 4 に進む。

また、第7図の判別処理フローからエンド信号 が出力された場合には次のステップ 160に進む。

モード設定が枚数チェックモードになっている か否かを判断し、NOの場合にはステップ | 6 4 に進み、YESの場合にはステップ | 6 1 に進む。 <ステップ | 6 1 >

枚数チェックモードにおいて設定された枚数に、 計数された紙幣の計数値が一致しているか否かを 部転標位置センサ出力信号(SNS)がDNとなっているか否かを再度制制し、NOご場合にはステップ(2.0に戻り、YESの場合には、S・サー信号(TRC)を出力して(ステップ)で2.1(このTRC)を出力して(ステップ)で2.1(このTRC)を出力して(ステップ)で決ちまれる。)、カウンタを1計数した後(ステップ)でよる。

次に、ステップ150~ステップ165について説明する。

くスチップし50>

前述したようにステップ106、120において、圧力判定信号(VSW)の出力が検出されない場合、例えば持機位置にある抵勢が吸着されない、あるいは計数されるべき抵索がない場合等には、利別OFF接号が出力され、かつ、計数モータ19、ポンプモータ21の駆動及び二番送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止させた後(ステップ151)、ステップ152に遊む。

ベステップ152>

検出モードスイッチ53か0Nとなっているか

-- 31 ~

判断し、NOの場合には記憶部の所定のエリアに不一致エラーを示すフラグを立て(ステップ166)、ステップ114に進む。また、設定された 枚数と計数値とが一致した場合(YES)には、次のステップ162に進む。

< 3 + 1 7 1 6 2 >

モード設定が採印モードにセットされているか 否かを判断し、YESの場合には捺印ソレノイド 3 5を動作させて、帯封に捺印し(ステップ 1 6 4 3 )、また、NOの場合には次のステップ 1 6 4 に進む。

くステップ 1 6 4 >

加算モードにセットされているか否かを判断し、 VESの場合には、先に計数された紙幣の計数結 果を加算し、その加算結果を記憶部に記憶させ、 また、NOの場合には、ステップ115に進み、 計数処理が終了する。

次に、CPU66における判別処理フローについて第7回、第8回及び第10回のタイムチャートを数照して説明する。

くステップこ00%

スクート

イスチップ2015

計数ルーチンからトリガー信号(TRG) 先出 ②で示す:が出力されたか否かを判断し、YES の場合に次のステップ202に進む。

イスチップ202つ

計数ルーチンから判別の R 信号 (矢印①で示す) が出力されたか否かを判断し、 R のの場合にはステップ 2 0 1 に戻り、 Y E S の場合には、 第 4 図に示すアナログスイッチ 8 0 を選択して、 二重送り検知センサ 3 7、 3 8 の出力を増幅器 7 8、 4 ア D コンパータ 7 3 を介して取り込み、 R A M 6 5 に記憶した後 (ステップ 2 0 3 )、 ステップ 2 0 4 に進む。

くステップ204>

ステップ215、ステップ223、ステップ238においてセットされたエラーコードに基づき、 異金種の庭人育り、養養不一致育り、無別異常有 り(異常紙幣の庭人)か否かを判断し、これら異金

- 35 -

エラーコードを出力して、そのエラー内容を 漫示 郵 6 3 に表示した後(ステップ 2 0 7 )、ステップ 2 0 1 に戻る。

なお、前記ステップ 2 0 7 で出力されたエラー 信号は矢印章で示すように第6 図の計数ルーチン のステップ 1 0 8 に供給される。

また、NOの場合つまり二重吸着が無と判断された場合には次のステップ 208 に進む。

なお、ステップ204と同様に最初のトリガー信号(TRG)出力時には、二重吸着を判別すべき 紙幣Saは事し図の位置に存在せず、また、馬準 となる二重比較レベルはセットされていないので、 このステップ206は名にNOでステップ208 に進む。

くステップ208>

第4 図に示すアナログスイッチ 7 9 を選択し、 エリアセンサ 3 4 の出力を増幅器 7 2 、 A / D コ ンパータ 7 3 を介して R A M 6 5 に記憶すること により、エリアをにおけるエリアデータ( N ラ イ ンにおけるデータ)の取り込みが行なわれる。な 種の扱人、皮養不一致、特別民業の検出についてはスティブとしま、2.2.2、2.3.2 で述べる。、 でおりてある場合にはエラーは号及びエテーコートを出りして、そのエラー内容を表示率6.3 に 差示した後(スティブ2.0.5)、ステップ2.0.1 に戻る。なお、前近ステップ2.0.5 で出力されたエラー信号は矢印象で示すように集6.20の対数ルーチッのステップ1.0.8 に供給される。

また、異金限の産人、要差不一致、無別異常が 低い場合(NO)には次のステップ206に進む。

なお、最初のトリガー信号(TRC)出力時には、ステップ215、223、238を通っておらず、料別もなされていないから、最初のステップ20 4は常にNOでステップ206に進む。

くステップ206>

ステップ203で二重送り検知センサ37、3 8から取り込んだ検出データとステップ218(後述する)でセットされた特別基準となる二重比校 レベルとに基づいて、抵常が二重吸着がされたか 否かを判断し、YESの場合にはエラー信号及び

~ 36 -

お、このエリアデータの取り込みは、第8図に示 すようなフローに基づいて行なわれる。

つまり、取り込み信号が出力された場合(ステップ300)に、 Yを0. Xを0に設定した後(ステップ301)、次のステップ302に進む。そして、このステップ302では、必要とするNラインのデータ(ラインデータ)の出力が終了したかかを判断し、 YESの場合には判別開始信号が出力されて(ステップ303)、 東で図のメインルーチンに戻る。また、ステップ302において、 NOの場合には指定されたNラインのデータがステップ304~311をループし、波データの出力が行なわれた時点であ述したようにステップ303に進む。

をして、このようにエリアデータのライン毎の 取り込みが終了すると、第7回に示す次のステッ プ209に進む。

くスチップ209>

スチップ208において取り込んだデータがパ ケーンを有さないレベルのものか否か(すなわち、 前記ホルダーの表面16の無色パターンが書かり を物断し、YES(データ無)である場合には、エンド信号を出力した後(ステップ・210)、ステップ・201に戻る。なお、前記ステップ・210では力されたエンド信号は矢印面で示すように張り辺の計数ルーチンのステップ 153に供給される。

また、取り込んだエリアデータがパターンを有するレヘルのものである場合(NO)には、次のステップ211に進む。

#### くステップ211>

自国紙幣無指定モード(第5 図(B)に示すステップ 6 3 で設定される) がセットされているか否かを判断し、全種の指定がなされている(NO)の場合にはステップ 2 3 4 に進み、また、金種の指定がなされていない(YES)の場合には、ステップ 2 1 2 に進む。

#### くステップ212>

吸引触らによって吸着された概常が「枚目であるか否かを判断し、NOである場合にはステップ 235に進み(後述する)、YESである場合には

~ 39 -

の表裏を示すフラグを立てた後(ステップ 2 1 7)、 料別した会種と表裏情報とに基づいてROM 6 4 に記憶させてめる二重吸着の料別基準である二重 比較レベルを記憶部(RAM 6 5)にセットした後 (ステップ 2 1 8)、ステップ 2 1 9・に進む。

#### < ステップ234>

一方、前記ステップ211において、金種の指定がなされていると判断された場合には、更にはこのステップ234において、この金種後定が自国紙幣についてなされたものか、他国紙幣に回紙幣でなされたものかを判断する。つまり、自国紙幣金種指定モード(東3図(B)のステップ65で設定される)がセットされているか否かを判断と、YESの場合には、ステップ236に進む。

#### ベステップ235>

(i) ステップ2l2からフローが進んだ場合。 ステップ20Bで取り込まれた紙幣のエリアデータと、ステップ216においてセットされた金 種に基づく、自図紙幣、表集正逆4パターンの店 ステップとしるに感じ。

ベステップ213ン

ステップ208で取り込まれた1枚目の転換に わけるエリアデータに対して、ROM64に記憶 されている現行3金種(L種の金種)合計12パタ ーン(4ヶミパターン)の基準データ(1金種につ いて、表質正逆4パターンある)とを比較して、 次のステップ214に進む。

#### くステップ214>

前記し校日の妖器のエリアデータと、12パターンの基準データとを比較した結果、一致したパターンがあるか否かを判断し、NOの場合には、判別が不能な異常妖器であるとして記憶部(RAM65)の所定のエリアに制制異常を示すフラグを立てて(ステップ215)、前記ステップ201に見る。

また、一致パターンがある(YES)の場合には、記憶部(RAM65)の所定のエリアに判別された 紙幣が3金種の内のいずれかしつであることを示すフラグを立て(ステップ216)、更に、該紙幣

- 40 -

単データ(ROM 6 4 に記憶されている)とを比較 して、次のステップ 2 3 7 に速む。

(ii) ステップ 2 3 4 からフローが進んだ場合。 ステップ 2 0 8 で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ 5 5 によって設定された金種に基づく、自国紙幣、表裏正逆 4 パターンの基準データ(ROM 6 4 に記憶されている)とを比較して、次のステップ 2 2 7 に液む。

## くステップ236>

ステップ 2 0 8 で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ 5 5 によって設定された金種に基づく、他国紙幣、表裏正逆 4 パターンの基準データ(ROM6 4 に記憶されている)とを比較して、次のステップ 2 3 7 に遊む。

## <ステップ231>

耐記ステップ 2 3 5 あるいはステップ 2 3 6 において、紙 のエリアデータと、特定金種の自国 /他国の漫真正逆 4 パターンの基準データとを比 校した結果、一致したパターンがあるか否かを判 断し、N O の場合にはこの紙 が異金種紙幣 ( 競 密に言うと特別異常経無もあり得るとてあるとして、記憶器(RAM65)の所定のエリアに異金種を示すでラグを立て(ステップ238)、前記ステップ201に戻る。

また、一致したパターンがある場合:YES・に は、前述したように、記憶部の所定のエリアに低 無の表裏を示すフラグを立て(ステップ21~)、 更に、ステップ218において、記憶部の所定の エリアに判別基準である二重比較レベルをセット して、次のステップ219に進む。

#### <ステップ219>

表質モードスイッチ54がONになっているか否かを判断し、NOの場合にはステップ201に進み、YESの場合には次のステップ220に進む。

くステップ220>

この抵牾が1枚目であるか否かを判断し、NOの場合にはステップ222に進み、YESの場合には次のステップ221に進む。

くステップ221>

- 43-

トリガー信号(TRG)、二重データを取り込むさせのクイミングと来7回のステップ書号と対応させ応され、判別トリガー信号はステップ201に対で203に対応し、以下、エラーチェックタイミングはステップ206に、エリアデータ取り込みタイミングはステップ208に、エリアデータ取り込みタイミングはステップ208に、エデップ212~214を使います。エカーセットタイミングはステップ209にそれぞれはこと~214を使います。エカーセットタイミングはステップ216~218、ステップ215、223、238にそれぞれ対応している。

上記のように構成された紙幣計数機の判別復置では、金種の指定があるか否かを判断し( 第 7 図のステップ21 3、第 5 図(B)のステップ 6 3)、その判断結果がNOの場合には、1 枚目の紙幣の表面パターンを3 金種×表裏正逆=12の基 データと比較するとともに、2 枚目以降の紙幣の表

前記ステップと17においてセット、た1枚目の低勢の表面ロードを表面展集データモンで記憶部RAM65にセットし、この表演基準データに基づいて以後低勢表面判定を行なら(ステップとフタ)。

くスチャブとう こう

ステップ2 1 7 でセットされる長星コードとステップ2 2 1 でセットされた長星県データとを比較して、2 枚目以降の板幣がし、一致と一致しているかを判断し、一致と一致しているかで2 0 1 に戻り、不一致である(NO)場合にステップ2 0 1 に戻りのでで、記憶コラティア2 2 3 1 に表異不一致であることを示すで、ここに表異不一致であることを示すで、ここに表異不一致であることを示すで、ステップ2 2 3 1 を扱うのよう。プロステップ2 3 3 を扱うのよう。

なお、上述したトリガー信号(TRG)、二重データを取り込む等のタイミングは第10図のタイミングチャートにおいて記載されている。これら

- 44 -

面パターンを、1枚目の紙幣の比較結果に基づき、特定金種(1枚目の紙幣の金種)、表裏正逆4パターンの基準データと比較するようにしている(ステップ213、ステップ235)(ただし自国紙幣に限定される)。

このように、全限設定スイッチ(操作スイッチ

5 うにはいて、収数を収の内、いずれか1つの全限を指定するか多か、実施例の場合には、この全限は自個無限の3金限)、また、指定網線例えイッチ・20作スイッチ 5 5 )によって、日本を選択するか否かによって、少なくとも3つのモートを設定することが可能である。

つまり、(1)1枚目の抵除を12パターンの基件で12パターンの基件で12 比較し、2枚目以降の抵保を4パクーンの基準で20全抵保全設定金額4パターンの基準データと比較するモード(ただし、自国抵保)。(3)全抵保全設定金額4パターンの基準で12、位置抵保)といった3つのモートが設定され、この数型1台で関々の抵保(自国の抵保)を例別することができる。

また、前記モード(1)~(3)の内、例えばモード(2)を母択した場合には、1枚目の紙魚からもパターンの基際データと頃に無合することによって、モート(1)を選択した場合と比較して、効率良く異金配あるいは例別貿解紙節の検出を行うこ

- 47 -

れ、処鬼モードに応じて自動的に切留られて興制 動作を実行するものである。

また、上記の判別制色回路 4 6 では、ラインデータを X 値に沿うように取り出したが、これに限定されず、 Y 値に沿って取り出すようにしても食い。

夏に、前記エリアEにおける設面パターンを説み取るセンサとして、前記エリアセンサ34に望えて、1次元イメージセンサを第2図に示すY位あるいはX位に対し間似を以て位敵列配登し、夏に、これらセンサの位出アータを列を指定して決み出すようにしても良い。

また更に、この抵分計数値においては、帯対に 押印する押印版的と二直送りを検出する三直送り 校出位的との配包は任息である。

#### 「危味の効果」

以上群団に説明したように、この発明によれば、低層の表面パターンを放放のラインデータとして 選択的に取り出する択手段を設けたので、低層の 懸御に応じた辺切なラインデークが追択される。 とができるとともに、反散の土牧パターンに延知 データの12パターングもパターン比較にを低時 処理規定に応して過度することができて、低層計 数級の高級酸化を図ることが可能となる。

なら、上記の判別変取においては、前定国道択スイッチ(慢作スイッチ 5 5)を破けて、自国ノ他国の指定を行ったが、このスイッチの配設は任息であって、金型道択スイッチのみを設けて、 藍型データか全ての抵常について 4 パターンか、 1 枚目のみを 1 2 パターンにするかだけを追択するようにしても良い。

また、上記の判別数目においては、「枚目の低限の金段及び表質的後に感づき、2枚目の低限の判別場合となる基準データの国訳を行うようにしたが、更に、低層の金融及び基質物理とともに、低栄の正連的機に基づき、基準データを選択するようにしても良い。

また、米ドル低気を判別するプログラムは、日本国低弱を判別するプログラムを記憶しているR OM64に、あるいは均級されたROMに記憶さ

- 48 -

また、金和指定が行なわれた切合に、指定できれた。 金和指定が行なのはパターンの基準であるに、 金和で正逆を包括ないでは、 金和で正逆を包括ないけれるのでは、 金和では、 一方の、 一方の 

#### 4. 図面の簡単な説明

新し図~昇10図は本発明の一度位例を示すらので、取し図は平面図、第2図は新し図の日~日間に沿う矢視図、第3図は吸引性および吸引資系の新面図、第4図は計数無面回路および判別対象

回路のプロットス、東方双(A)は此数明報動作の成化図、第5次(B)は第5次(A)に検出モートリスルーチンを含す成れ、第6級は計数明確同路のCPに動作を示す図、第7級及び第8級は特別制御回路のCPに動作を示す図、第9級及び第10級は計数期額動作および判別組御動作の流れ辺である。

5 --- -- 吸引軸

when the the transfer and the transfer a

4 1 … … 受光器(検出業子)

4.5……計數制節回路(データ選択手段)

46……何别斟罄手段

(進択手段,比較判別手段

・データ遺択手段)

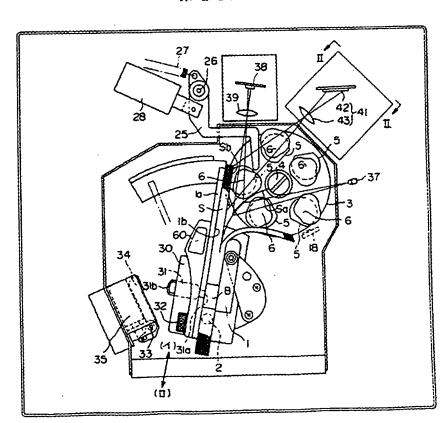
3 5 … … 操作スイッチ(データ選択手段)

6 4 ·····R O M (記憶手段)

出駅人 ローレルパンクマシン株式会社

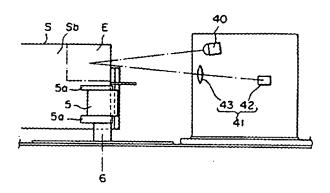
- 51 -

# 第1図

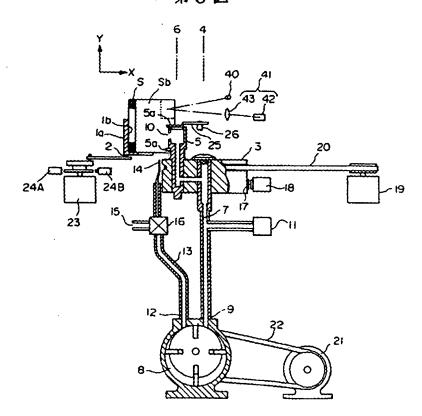


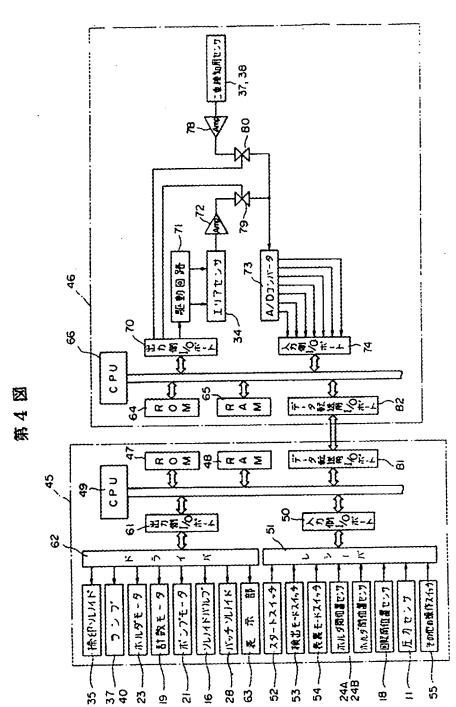
第2図



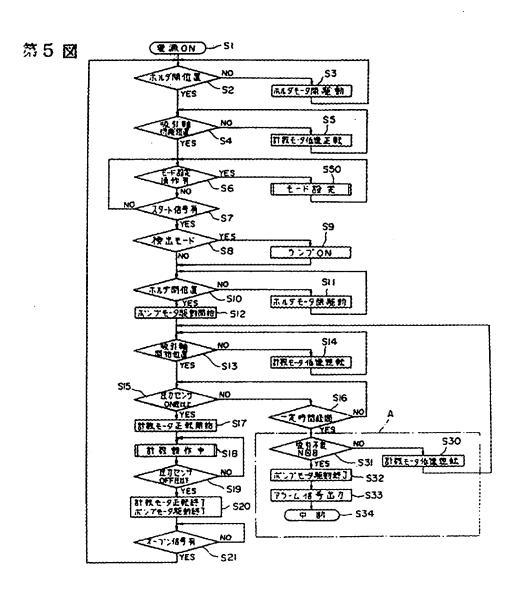


第3図



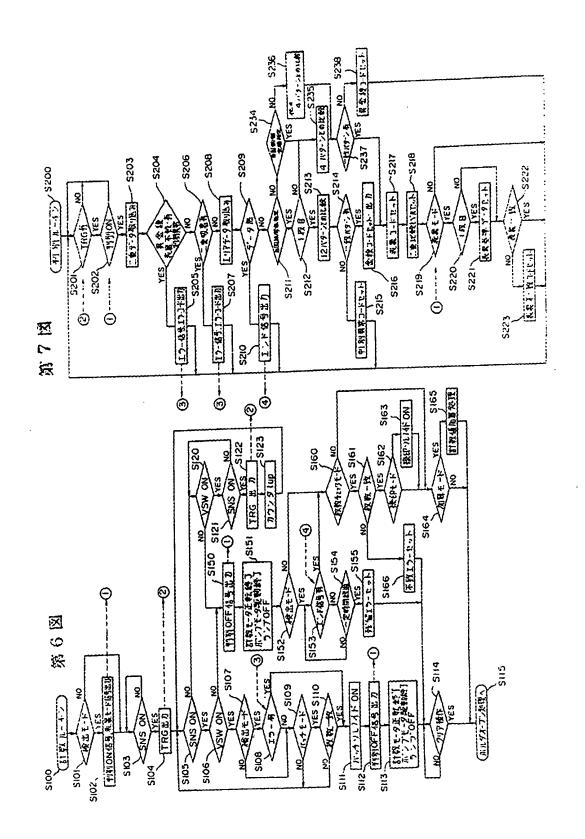


e de la casa a manda quala da da quandi di da filologica a mana ancha a casa quante de mandi de mandi ancia man



The experience of a contraction of the species of t

an angamaka pandagang dada tidap gapitana

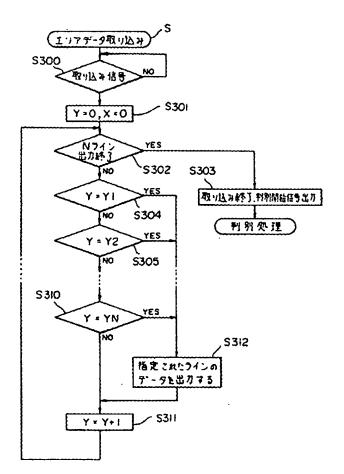


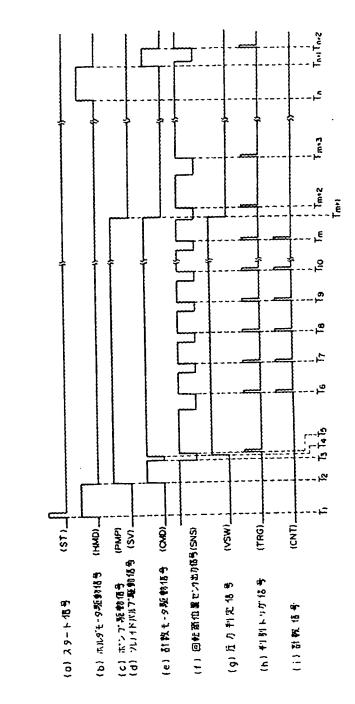
is a second of the common development of the control of the contro

Silver Andre Dertemmen

is the constitution of the







級 6 窓